

POSUDEK OPONENTA DIPLOMOVÉ PRÁCE

Jméno studenta: Jan Stárek

Název diplomové práce: Autonomní kontejnerový manipulátor

Posudek:

Autor se rozhodl ve své diplomové práci rozpracovat koncept logistiky v oblasti skladování lehkých lodních kontejnerů. Jeho cílem se pak stal koncepční návrh autonomního kontejnerového manipulátoru.

Po stručné historii a přehledné analýze existujících řešení manipulátorů a jejich účelu v logistice přepravních kontejnerů autor zachycuje proces výběru konkrétní koncepce pro svou diplomovou práci. Pro další fáze návrhu zároveň volí zasazení konceptu do období po roce 2030.

V procesu návrhu autor nejdříve správně definuje problém, kterým je omezená kapacita kontejnerových překladišť a omezené možnosti jejich růstu do budoucna. Po analýze problému a se autor správně zamýšlí nad jeho řešením inovacemi pro definovaný koncept manipulátoru, čímž dodává své práci důležitou originalitu a přidanou hodnotu. Zároveň uvádí benefity dosažené právě díky implementovaným inovacím, což je v tomto případě rozšíření kapacity kontejnerových překladišť až o bez-mála 18%.

Dále kromě základních atributů své práce autor neopomíná ani standardní oblasti spojené s každým produktem v této kategorii jako je údržba a servis stroje a s tím související ergonomie, základní koncepce vnitřního uspořádání, či bezpečnostní prvky autonomního vozidla.

Závěr:

S přihlédnutím na fakt, že se jedná o koncept relativně blízké budoucnosti a nikoliv reálnou studii vytvořenou na míru reálnému výrobcí, očekával bych „odvážnější“ zpracování tvarosloví. Naopak velmi pozitivně hodnotím uceleně a správně pojatý celý projekt se závěrem, který má reálný přínos pro případného zákazníka (efektivita skladování).

Hodnocení: A

V Praze dne 6.6.2021

jméno oponenta diplomové práce:
MgA. Tomáš Saran

podpis oponenta diplomové práce:

